PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

08-190431

(43) Date of publication of application: 23.07.1996

(51)Int.CI.

G05D 3/00 H02K 41/02

(21)Application number: 07-001932

(71)Applicant: NIPPON SEIKO KK

(22)Date of filing:

10.01.1995

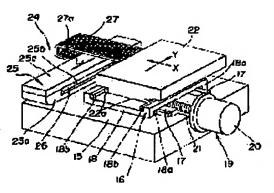
(72)Inventor: ENDO SHIGERU

(54) XY STAGE

(57)Abstract:

PURPOSE: To obtain a high frequency responsiveness by reducing a load placed on a linear driving source which drives the stage.

CONSTITUTION: A substage 18 which can move forward and backward in X direction is provided on a base 15, and a main stage 22 which can move forward and backward in Y direction crossing the moving direction of the substage 18 at a right angle on the same plane is provided on the substage 18, and a couple linear driving sources which move those substage 18 and main stage 22 forward and backward move the main stage 22 in the X direction and Y direction to position it at an optional position. The linear driving source which moves the main stage 2 forward and backward in the Y direction consists of a linear motor 24 equipped with a stator 25 which is arranged at a side part along the moving direction of the main stage 22 and a movable piece 27 which is fixed to the side part of the main stage 22 and moves in the Y direction along the stator and also moves in the X direction as a thrust is generated.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

27.11.2000

[Date of sending the examiner's decision of

21.12.2004

rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of

http://www19.ipdl.ncipi.go.jp/PA1/result/detail/main/wAAAajaawXDA408190431P1.htm

6/8/2005



rejection]
[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]
[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平8-190431

(43)公開日 平成8年(1996)7月23日

技術表示箇所	F I	庁内整理番号	酸別記号	1	(51) Int.Cl. ⁶
			Z	3/00	G05D
			7	41 /02	HOOK

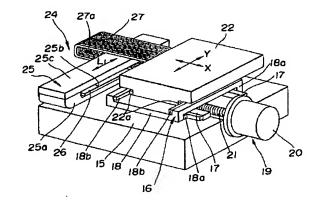
		來簡查審	未請求	請求項の数	1 OL	(全 5 頁)			
(21)出願番号	特顏平7-1932	(71)出願人	000004204 日本精工株式会社						
(22)出願日	平成7年(1995)1月10日					東京都品川区大崎1丁目6番3号 「遠藤 茂 神奈川県藤沢市鶴沼神明一丁目5番50号 日本精工株式会社内			
		(74)代理人			(外2名)	1			

(54) 【発明の名称】 XYステージ

(57)【要約】

【目的】ステージを駆動する直線駆動源に対する負荷を 低減することにより高い周波数応答性を得ることが可能 なXYステージを提供する。

【構成】基台15上にX方向に進退自在なサブステージ18を設け、このサブステージ上に、このサブステージの進退方向と同一平面で直交するY方向に進退自在なメインステージ22を設け、これらサブステージ及びメインステージを進退移動させる一対の直線駆動源によりメインステージをX方向及びY方向に移動させて任意の位置に位置決めするXYステージである。そして、メインステージ22を少なくともY方向に進退移動させる直線駆動源は、メインステージの進退方向に沿う側部に配設された固定子25と、メインステージの側部に固定されて推力の発生により固定子に沿ってY方向に移動し、且つX方向にも移動自在とされた可動子27とを備えたリニアモータ24で構成されている。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 基台上にX方向に進退自在なサブステージを設け、このサブステージ上に、当該サブステージの進退方向と同一平面で直交するY方向に進退自在なメインステージを設け、これらサブステージ及びメインステージを進退移動させる一対の直線駆動源により前記メインステージをX方向及びY方向に移動させて任意の位置に位置決めするXYステージにおいて、

前記メインステージを少なくともY方向に進退移動させる直線駆動源を、前記メインステージの進退方向に沿う 10 側部に配設された固定子と、前記メインステージに固定されて推力の発生により前記固定子に沿って前記Y方向に移動し、且つ前記X方向にも移動自在とされた可動子とを備えてなるリニアモータで構成したことを特徴とするXYステージ。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】との発明は、メインステージをX 【0007】また、X方向リニアモータ7及びY方向リカ向及びY方向に移動させて任意の位置に位置決めする ニアモータ8は、重量の異なるサブステージ3及びメインステージに係わり、特に、直線駆動源としてリニア 20 ンステージ9を進退移動させなければならないので、そモータを使用したXYステージに関する。 れらリニアモータ7、8の設計とそれらを駆動制御する

[0002]

【従来の技術】従来のXYステージとして、図3に示す 装置が知られている。この装置は、リニアモータを直線 駆動源とした第1及び第2直動ステージ1、2を直交さ せた状態で積み重ねて配設し、メインステージ9をX方 向及びY方向(X方向と同一平面で直交する方向)に移 動させる装置である。

【0003】第1直動ステージ1は、ステージ本体1aに一対のガイドロッド1bがX方向に延在して固定され、これらガイドロッド1bに摺動自在にサブステージ3が支持されている。そして、サブステージ3の移動方向の側方には、X方向に延在して配設された固定子5と、この固定子5のセンタヨーク5aの外周面を取り巻く駆動コイルにより構成され、且つその外周の一部がサブステージ3の側部に固定された可動子6とを備えるX方向リニアモータ7が配設されている。

【0004】また、第2直動ステージ2は、前記サブステージ3上に積載されており、ステージ本体2aに一対のガイドロッド2bがY方向に延在して固定され、これ 40 らガイドロッド2bに摺動自在にメインステージ9が支持されている。そして、サブステージ3上には、前記第2直動ステージ2とともにY方向リニアモータ8が搭載されており、このY方向リニアモータ8は、Y方向に延在して配設された固定子10と、この固定子10のセンタヨーク10aの外周面を取り巻く駆動コイルにより構成され、且つその外周の一部がメインステージ7の側部に固定された可動子11とを備えている。

【0005】そして、メインステージ9をXY方向の所とされているので、他の直線駆動源の駆動によるサブス定位置に位置決めするには、Y方向リニアモータ8の可 50 テージの進退移動を介したメインステージのX方向の進

動子11と、X方向リニアモータ7の可動子6とにそれぞれ正逆方向の所定の駆動電流を流すことにより、矢印方向に推力が発生する可動子11がメインステージ9をY方向の任意の位置まで進退移動させると同時に、矢印方向に推力が発生する可動子6がサブステージ3をX方向の任意の位置まで進退移動させることで、メインステージ9はX方向及びY方向に同時に移動して所定の位置に位置決めされる。

[0006]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、従来の XYステージにあっては、サブステージ3が、第2直動 ステージ2及びY方向リニアモータ8の全て、特にY方 向リニアモータ8を構成する重量の重い固定子10を積 載しており、サブステージ3を進退移動させるX方向リ ニアモータ7の負荷が大きくなるので、短時間で高精度 にX方向の位置決めを行うことが容易ではなく、高い周 波数応答性を得ることができない。

【0007】また、X方向リニアモータ7及びY方向リニアモータ8は、重量の異なるサブステージ3及びメインステージ9を進退移動させなければならないので、それらリニアモータ7、8の設計とそれらを駆動制御する回路の設計、調整が大幅に異なり、設計コスト及び生産コストが大幅に向上してしまうという問題もある。そこで、この発明は上記事情に鑑みてなされなものであり、ステージを駆動する直線駆動源に対する負荷を低減することにより高い周波数応答性を得ることが可能なXYステージを提供することを目的としている。

[0008]

【課題を解決するための手段】この発明のXYステージは、基台上にX方向に進退自在なサブステージを設け、このサブステージ上に、当該サブステージの進退方向と同一平面で直交するY方向に進退自在なメインステージを設け、これらサブステージ及びメインステージを設け、これらサブステージ及びメインステージを進退移動させる一対の直線駆動源により前記メインステージをX方向及びY方向に移動させて任意の位置に位置決めするXYステージである。そして、このXYステージの前記メインステージを少なくともY方向に進退移動させる直線駆動源は、前記メインステージの進退方向に沿う側部に配設された固定子と、前記メインステージに固定されて推力の発生により前記固定子に沿って前記Y方向に移動し、且つ前記X方向にも移動自在とされた可動子とを備えてなるリニアモータで構成している。

[0009]

【作用】この発明のXYステージによれば、メインステージをY方向に進退移動させるリニアモータは、可動子が推力の発生により固定子に沿ってY方向に移動することによりメインステージをY方向へ進退移動させる。ここで、前記リニアモータの可動子はX方向にも移動自在とされているので、他の直線駆動源の駆動によるサブステージの進退移動を介したメインステージのX方向の進

退移動量を吸収することができ、他の直線駆動源の駆動 を妨げない。これにより、リニアモータの重量の重い固 定子を基台上に固定してもメインステージをX方向及び Y方向に同時に移動させることが可能となる。

【0010】したがって、従来の装置のようにリニアモ ータ全体をサブステージ上に搭載せず、重量の重い固定 子を基台上に固定することによりサブステージの軽量化 が図られ、サブステージをX方向に進退移動させる直線 駆動源の負荷が小さくなることから、直線駆動源はメイ ンステージのX方向の位置決めを短時間で高精度に行う 10 22 aが摺動自在に支持されながらサブステージ 18上 ことが可能となる。

【0011】CCで、メインステージをX方向に進退移 動させる直線駆動源を、メインステージをY方向に進退 移動させるリニアモータと同一構造のリニアモータ、即 ち、サブステージの進退方向に沿う側部に配設された固 定子と、サブステージに固定されて推力の発生により前 記固定子に沿ってX方向に移動し、且つY方向にも移動 自在とされた可動子とを備えたX方向のリニアモータと すると、上述した作用によりこのリニアモータの負荷を 小さくすることが可能となる。これにより、X方向のリ ニアモータ及びY方向のリニアモータの負荷を略同一に 設定することができるので、それらリニアモータの設計 とそれらを駆動制御する回路の設計、調整は略同一とな る。

[0012]

【実施例】以下、この発明の実施例を図面に基づいて説 明する。図1は、ボイスコイル形リニアモータを使用し た本発明の第1実施例を示すものである。なお、図1で 示すX方向とY方向は、同一平面内で互いに直交してい るものとする。

【0013】図中符号15で示すものはXYテーブルの 基台であり、この基台15上には、直動ステージ16が 配設されている。この直動ステージ16は、互いに平行 に離間しながら基台 15上のX方向に延在して配設され た一対のガイド部材17と、これらガイド部材17にガ イドされてX方向に進退自在とされたサブステージ18 と、このサブステージ18を進退移動させる駆動部(直 線駆動源)19とで概略構成されている。

【0014】サブステージ18は、その下部にガイド部 材17を外側から囲みながら当接する一対の脚スライド 部18 aが形成され、その上面縁部に互いに平行に離間 しながら Y方向に延在する一対のガイド壁 18 b が形成 されている。これにより、サブステージ18は、一対の ガイド部材17に脚スライド部18 aが摺動自在に支持 されながら基台15上でX方向に進退自在とされてい

【0015】また、駆動部19は、回転モータ20と、 との回転モータ20に回転運動が伝達されるボールネジ 21と、図示しないがサブステージ18の裏面に固定さ れてボールネジ21の回転運動をX方向の直線運動とし 50 違され、サブステージ18はX方向に進退移動するが、

てサブステージ18に伝達する伝達機構とを備えてい る。そして、サブステージ18上には、メインステージ 22がY方向に進退自在に配設されている。

【0016】メインステージ22の下端面には、Y方向 に互いに平行に離間して一対のスライド部22aが形成 されている。そして、これらスライド部材22aをサブ ステージ18のガイド壁18bに当接した状態でメイン ステージ22がサブステージ18上に載置され、メイン ステージ22は、一対のガイド壁18bにスライド部材 においてY方向に進退自在とされている。そして、この メインステージ22が移動するY方向に沿った側部に は、Y方向リニアモータ (リニアモータ) 24が配設さ れている。

【0017】このY方向リニアモータ24は、基台15 上に固定された固定子25と、固定子25内部で磁界を 形成する永久磁石26と、メインステージ22の側部に 連結して固定子25に沿って移動自在とされた可動コイ ル(可動子)27とを備えている。固定子25は、基台 15上に固定されてY方向に延在する下部ヨーク25a と、この下部ヨーク25aの内壁とでY方向に延在する 空洞部25 bを形成する直方体形状のセンタヨーク25 cとで構成されている。また、永久磁石26は、下部ヨ ーク25aの内壁に固定され、空洞部25bに磁界を形 成している。

【0018】そして、可動コイル27は、センタヨーク 25 cの周囲をコイル状に取り囲んでいる導線に、図示 しないコントローラから正逆方向の電流が通電されると とにより矢印L, 方向の推力が発生する。そして、この 30 推力によりセンタヨーク25cに沿って移動することに より、メインステージ22をY方向に進退移動させる。 【0019】ととで、本実施例の可動コイル27は、図 1に示すように、センタヨーク25cの幅方向に沿って 延在する導線がセンタヨーク25 cの上面及び下面に対 向し、且つセンタヨーク25cの両側面に体面する導線 がそれら両側面と同時に接触しないように空間を設けた X方向に長尺な矩形状のコイル空隙27aが形成されて いる。これにより、可動コイル27は、推力の発生によ り矢印L、方向に移動するが、推力が発生しないX方向 40 にもメインステージ22とともに移動自在とされてセン タヨーク25cと係合している。

【0020】上記構成のXYステージによれば、Y方向 リニアモータ24の可動コイル27に所定方向の電流が 通電されると、可動コイル27は矢印し、方向の推力の 発生によってセンタヨーク25 cに沿いながらY方向に 移動し、可動コイル27と連結しているメインステージ 22もY方向の所定位置まで進退移動していく。これと 同時に、駆動部19の回転モータ20を駆動すると、ボ ールねじ21を介してサブステージ18に直線運動が伝

センタヨーク25cに沿ってY方向に移動している可動 コイル27は、メインステージ22とともにX方向に移 動していく。これにより、Y方向リニアモータ24及び 駆動部19を同時に駆動させるととにより、メインステ

ージ22はX方向及びY方向に同時に進退移動して所定 の位置に位置決めされる。

【0021】したがって、本実施例のXYステージは、 Y方向リニアモータ24を構成する重量の重い固定子2 5を基台15上に固定した状態でメインステージ22を X方向及びY方向に同時に移動させることが可能となる 10 ので、サブステージ18の軽量化が図られ、サブステー ジ18をX方向に進退移動させる駆動部19の負荷を小 さくすることができる。これにより、駆動部19はメイ ンステージ22のX方向の位置決めを短時間で髙精度に 行うことが可能となるので、高い周波数応答性が得られ るXYステージを提供することができる。

【0022】次に、図2に示すものは、本発明の第2実 施例を示すものである。なお、第1実施例と同一の構成 部材には、同一符号を付してその説明を省略する。本実 1を主構成とする駆動部19に替えて、Y方向リニアモ ータ24と同一構成のX方向リニアモータ28を備えた ことを特徴とするXYステージである。

【0023】すなわち、前記X方向リニアモータ28 は、メインステージ22のY方向の移動範囲よりさらに Y方向に所定距離だけ離間する基台15上にX方向に延 在して配設された固定子25と、固定子25内部で磁界 を形成する永久磁石26と、メインステージ22のY方 向の側部に連結して固定子25に沿って移動自在とされ た可動コイル27とを備えている。

【0024】そして、このX方向リニアモータ28の可 動コイル27は、図示しないコントローラから正逆方向 の電流が通電されることにより矢印し、方向の推力が発 生し、この推力によりセンタヨーク25cに沿って移動 してメインステージ22及びサブステージ18をX方向 に進退移動させる。また、長尺な矩形状のコイル空隙2 7 aが形成されているので、推力が発生しないY方向に もメインステージ22とともに移動自在とされながらセ ンタヨーク25 cと係合している。

【0025】上記構成のXYステージによれば、Y方向 40 リニアモータ24及びX方向リニアモータ28をそれぞ れ構成している固定子25が基台15上に固定され、且 つそれぞれの可動コイル27は、推力発生により移動す る方向L、、L、と直交するX方向若しくはY方向への 移動が自在とされているので、サブステージ18の軽量 化が図られ、サブステージ18をX方向に進退移動させ るX方向リニアモータ28の負荷を小さくすることがで きる。これにより、第1実施例と同様に、高い周波数応 答性が得られるXYステージを提供することができる。

アモータ24及びX方向リニアモータ28の駆動負荷を 略同一に設定することができるので、それらリニアモー タの設計とそれらを駆動制御する同路の設計、調整を略 同一とすることができ、設計コスト及び生産コストを大 幅に低減することができる。なお、図1及び図2で示す X方向とY方向は、互いを逆転した方向としても、同様 の作用効果を得ることができる。

【0027】また、本発明を構成している固定子及び可 動子は、上記実施例の構造に限るものではなく、例え ば、基台15上にメインステージ22に向けてスライド 自在に配設されている固定子とともに可動子が移動する 構造としても、同様の作用効果を得ることができる。ま た、上記各実施例のリニアモータとしてボイスコイル形 リニアモータを使用したが、これに限るものではなく、 多極型リニアモータ、マグネット可動型リニアモータ等 を使用しても、上記実施例と同様の作用効果を得ること ができる。

[0028]

【発明の効果】以上説明したように、この発明のXYス 施例は、第1実施例の回転モータ20及びボールねじ2 20 テージは、メインステージを少なくともY方向に進退移 動させる直線駆動源が、メインステージの進退方向に沿 う側部に配設された固定子と、前記メインステージの側 部に固定されて推力の発生により前記固定子に沿ってY 方向に移動し、且つX方向にも移動自在とされて可動子 とを備えてなるリニアモータで構成されることにより、 このリニアモータの固定子を基台上に固定することが可 能となり、それにより、メインステージを載置している サブステージの軽量化を図ることができる。これによ り、サブステージをX方向に進退移動させる直線駆動源 30 の負荷を小さくすることができるので、直線駆動源はX 方向の位置決めを短時間で高精度に行うことが可能とな り、高い周波数応答性のXYステージを提供することが できる。

> 【0029】また、サブステージをX方向に進退移動さ せる直線駆動源を上述したリニアモータと同一構造のリ ニアモータとし、X方向及びY方向の直線駆動源を同一 構造の一対のリニアモータとすることにより、サブステ ージをX方向に進退移動させるリニアモータの負荷を小 さくすることが可能となるとともに、X方向のリニアモ ータ及びY方向のリニアモータの駆動負荷を略同一に設 定することができるので、それらリニアモータの設計と それらを駆動制御する回路の設計、調整を略同一とする ことができ、設計コスト及び生産コストを大幅に低減す るととができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】この発明のXYステージにおいてY方向の直線 駆動源としてリニアモータが使用されている第1実施例 を示す斜視図である。

【図2】この発明のXYステージにおいてY方向及びX 【0026】それとともに、本実施例では、Y方向リニ 50 方向の直線駆動源の両者にリニアモータが使用されてい

る第2実施例を示す斜視図である。

【図3】従来のXYステージを示す斜視図である。 【符号の説明】

15 基台

18 サブステージ

19 駆動部(直線駆動源)

22 メインステージ

【図1】

*24、28 リニアモータ25 固定子

25a 下部ヨーク

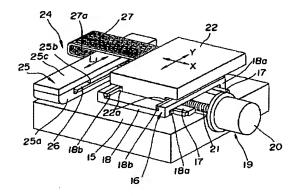
25 c センタヨーク

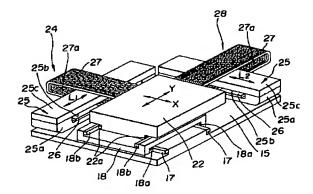
26 永久磁石

27 可動コイル (可動子)

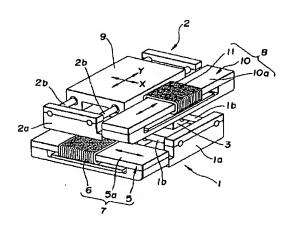
* 27a コイル空隙

【図2】





【図3】



【公報種別】特許法第17条の2の規定による補正の掲載 【部門区分】第6部門第3区分

【発行日】平成13年9月28日(2001.9.28)

【公開番号】特開平8-190431

【公開日】平成8年7月23日(1996.7.23)

【年通号数】公開特許公報8-1905

【出願番号】特願平7-1932

【国際特許分類第7版】

G05D 3/00

H02K 41/02

[FI]

G05D 3/00 Z

H02K 41/02 Z

【手続補正書】

【提出日】平成12年11月27日(2000.11. 27)

【手続補正1】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】特許請求の範囲

【補正方法】変更

【補正内容】

【特許請求の範囲】

【請求項1】 基台上にX方向に進退自在なサブステージを設け、このサブステージ上に、当該サブステージの進退方向と同一平面で直交するY方向に進退自在なメインステージを設け、これらサブステージ及びメインステージを進退移動させる一対の直線駆動源により前記メインステージをX方向及びY方向に移動させて任意の位置に位置決めするXYステージにおいて、

前記メインステージを少なくともY方向に進退移動させる直線駆動源を、前記基台に固定されて前記メインステージの進退方向に沿う側部に配設された固定子と、前記メインステージに固定されて推力の発生により前記固定子に沿って前記Y方向に移動し、且つ前記X方向にも移動自在とされた可動子とを備えてなるリニアモータで構成したことを特徴とするXYステージ。

【請求項2】 前記サブステージをX方向に進退移動させる直線駆動源を、回転モータと、この回転モータから回転運動が伝達されるボールネジと、このボールネジの回転運動をX方向の直線運動としてサブステージに伝達する伝達機構とを備える構成としたことを特徴とする請求項1記載のXYステージ。

【請求項3】 前記サブステージをX方向に進退移動させる直線駆動源を、前記基台に固定されて前記サブステージの進退方向に沿う側部に配設された固定子と、前記メインステージに固定されて推力の発生により前記固定子に沿って前記X方向に移動し、且つ前記Y方向にも移動自在とされた可動子とを備えてなるリニアモータで構

成したことを特徴とする請求項1記載のXYステージ。

【手続補正2】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0008

【補正方法】変更

【補正内容】

[0008]

【課題を解決するための手段】との発明の請求項1記載 のXYステージは、基台上にX方向に進退自在なサブス テージを設け、このサブステージ上に、当該サブステー ジの進退方向と同一平面で直交するY方向に進退自在な メインステージを設け、これらサブステージ及びメイン ステージを進退移動させる一対の直線駆動源により前記 メインステージをX方向及びY方向に移動させて任意の 位置に位置決めするXYステージである。そして、この XYステージの前記メインステージを少なくともY方向 に進退移動させる直線駆動源は、前記基台に固定されて 前記メインステージの進退方向に沿う側部に配設された 固定子と、前記メインステージに固定されて推力の発生 により前記固定子に沿って前記Y方向に移動し、且つ前 記X方向にも移動自在とされた可動子とを備えてなるリ ニアモータで構成している。また、請求項2記載のXY ステージは、請求項1記載のXYステージにおいて、前 記サブステージをX方向に進退移動させる直線駆動源 を、回転モータと、この回転モータから回転運動が伝達 されるボールネジと、このボールネジの回転運動をX方 向の直線運動としてサブステージに伝達する伝達機構と を備える構成としている。さらに、請求項3記載のXY ステージは、請求項1記載のXYステージにおいて、前 記サブステージをX方向に進退移動させる直線駆動源 を、前記基台に固定されて前記サブステージの進退方向 に沿う側部に配設された固定子と、前記メインステージ に固定されて推力の発生により前記固定子に沿って前記 X方向に移動し、且つ前記Y方向にも移動自在とされた 可動子とを備えてなるリニアモータで構成している。

【手続補正3】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0009

【補正方法】変更

【補正内容】

[0009]

【作用】この発明の請求項1記載のXYステージによれ ば、メインステージをY方向に進退移動させるリニアモ ータは、可動子が推力の発生により固定子に沿ってY方 向に移動することによりメインステージをY方向へ進退 移動させる。ここで、前記リニアモータの可動子はX方 向にも移動自在とされているので、他の直線駆動源の駆 動によるサブステージの進退移動を介したメインステー ジのX方向の進退移動量を吸収することができ、他の直 線駆動源の駆動を妨げない。これにより、リニアモータ の重量の重い固定子を基台上に固定してもメインステー ジをX方向及びY方向に同時に移動させることが可能と なる。したがって、従来の装置のようにリニアモータ全 体をサブステージ上に搭載せず、重量の重い固定子を基 台上に固定することによりサブステージの軽量化が図ら れ、サブステージをX方向に進退移動させる直線駆動源 の負荷が小さくなることから、直線駆動源はメインステ ージのX方向の位置決めを短時間で高精度に行うことが 可能となる。<u>また、請求項</u>2記載のXYステージによれ ば、サブステージをX方向に進退移動させる直線駆動源 を、回転モータと、この回転モータから回転運動が伝達 されるボールネジと、このボールネジの回転運動をX方 向の直線運動としてサブステージに伝達する伝達機構と を備える構成としたので、メインステージのX方向の位 置決めを短時間で髙精度に行うことが可能となり、高い 周波数応答性が得られるXYステージを提供することが 可能となる。さらに、請求項3記載のXYステージによ れば、サブステージをX方向に進退移動させる直線駆動 源を、メインステージをY方向に進退移動させるリニア モータと同一構造のリニアモータ、即ち、基台に固定さ れてサブステージの進退方向に沿う側部に配設された固 定子と、メインステージに固定されて推力の発生により 前記固定子に沿ってX方向に移動し、且つY方向にも移 動自在とされた可動子とを備えたニアモータとしたこと で、上述した請求項1記載の作用と同様にリニアモータ

の負荷を小さくすることが可能となる。これにより、X 方向のリニアモータ及びY方向のリニアモータの負荷を 略同一に設定することができるので、それらリニアモー タの設計とそれらを駆動制御する回路の設計、調整は略 同一となる。

【手続補正4】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0028

【補正方法】変更

【補正内容】

[0028]

【発明の効果】以上説明したように、この発明の請求項 1記載のXYステージは、メインステージを少なくとも Y方向に進退移動させる直線駆動源が、基台に固定され てメインステージの進退方向に沿う側部に配設された固 定子と、前記メインステージの側部に固定されて推力の 発生により前記固定子に沿ってY方向に移動し、且つX 方向にも移動自在とされて可動子とを備えてなるリニア モータで構成されることにより、このリニアモータの固 定子を基台上に固定することが可能となり、それによ り、メインステージを載置しているサブステージの軽量 化を図ることができる。これにより、サブステージをX 方向に進退移動させる直線駆動源の負荷を小さくすると とができるので、直線駆動源はX方向の位置決めを短時 間で高精度に行うことが可能となり、高い周波数応答性 のXYステージを提供することができる。また、請求項 2記載のXYステージは、メインステージのX方向の位 置決めを短時間で髙精度に行うことが可能となり、髙い 周波数応答性が得られるXYステージを提供することが できる。さらに、請求項3記載のXYステージは、サブ ステージをX方向に進退移動させる直線駆動源を、メイ ンステージをY方向に進退移動させるリニアモータと同 一構造のリニアモータとしたので、サブステージをX方 向に進退移動させるリニアモータの負荷を小さくすると とが可能となるとともに、X方向のリニアモータ及びY 方向のリニアモータの負荷を略同一に設定することがで きるので、それらリニアモータの設計とそれらを駆動制 御する回路の設計、調整を略同一とすることができ、設 計コスト及び生産コストを大幅に低減することができ る。

This Page is inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

A	BLACK BORDERS
冱	IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
	FADED TEXT OR DRAWING
	BLURED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
	SKEWED/SLANTED IMAGES
A	COLORED OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
	GRAY SCALE DOCUMENTS
A	LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
	REPERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY
	OTHER:

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.
As rescanning documents will not correct images problems checked, please do not report the problems to the IFW Image Problem Mailbox